

FUNDAMENTOS FÍSICOS DE LA INGENIERÍA

CÁLCULO DE MOMENTOS DE INERCIA

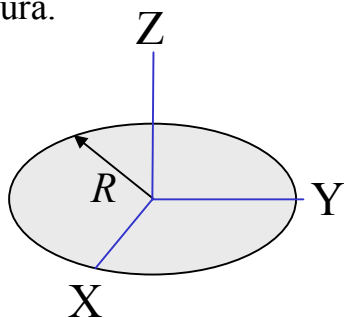
Equipo docente:

Antonio J. Barbero García }
Mariano Hernández Puche } ETS Agrónomos (Albacete)
Alfonso Calera Belmonte }
Pablo Muñiz García }
José A. de toro Sánchez } E.U. I. T. Agrícola (Ciudad Real)

Departamento de Física Aplicada
E.T.S. Agrónomos albacete
UCLM

PROBLEMA 1

Calcular el momento de inercia de un disco homogéneo de radio R , densidad superficial ρ y espesor despreciable, respecto a los ejes X , Y , Z indicados en la figura.

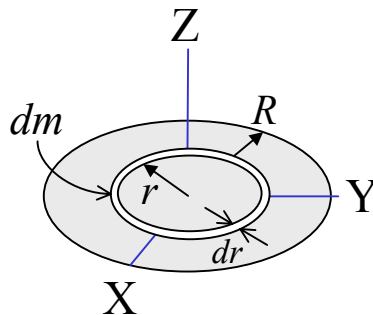


1. Momento de inercia respecto al eje Z

$$I_{zz} = \int_0^R r^2 dm$$

donde r es el radio de un elemento de masa dm

$$dm = \rho 2\pi r dr \text{ y donde } r^2 = x^2 + y^2 \text{ (distancia al eje Z)}$$

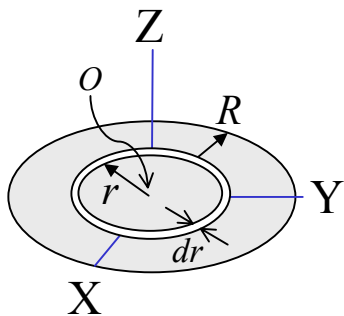


$$I_{zz} = \int_0^R r^2 \rho 2\pi r dr = 2\pi\rho \int_0^R r^3 dr$$

$$I_{zz} = \left. \frac{1}{2} \pi \rho r^3 \right]_0^R = \frac{1}{2} \pi \rho R^4 = \frac{1}{2} MR^2$$

Expresado en función de la masa $M = \rho \pi R^2$

2. Para el cálculo de los momentos de inercia respecto a los ejes X e Y consideremos primero el momento de inercia respecto al punto central del disco O .



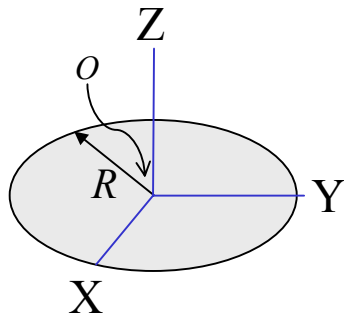
Véase que al no haber materia fuera del plano del disco, el cálculo de I_O da el mismo resultado que obtuvimos para I_{zz} :

$$I_O = \int_0^R r^2 dm = \int_0^R r^2 \rho 2\pi r dr = \left. \frac{1}{2} \pi \rho r^3 \right]_0^R = \frac{1}{2} \pi \rho R^4 = \frac{1}{2} MR^2$$

Pero aquí, el significado de r^2 es $r^2 = x^2 + y^2 + z^2$ (distancia al centro O)

Véase que, puesto que la figura es plana, todas las coordenadas z son iguales a cero; por eso el momento de inercia respecto a O es el mismo que respecto al eje Z .

La relación entre el momento de inercia respecto al centro O y los momentos respecto a los ejes puede verse a partir de sus definiciones:



$$I_O = \int (x^2 + y^2 + z^2) dm$$

$$I_{xx} = \int (y^2 + z^2) dm$$

$$I_{yy} = \int (x^2 + z^2) dm$$

$$I_{zz} = \int (x^2 + y^2) dm$$

Sumando estas tres

$$I_{xx} + I_{yy} + I_{zz} = 2I_O$$

En el caso del disco, sabemos que $I_O = I_{zz}$

Además, como alrededor del eje Z el disco tiene simetría de revolución debe cumplirse que $I_{xx} = I_{yy}$

$$\text{Por lo tanto } I_{xx} + I_{yy} = 2I_O - I_{zz} \quad 2I_{xx} = 2I_{yy} = I_{zz} \quad I_{xx} = I_{yy} = \frac{1}{2}I_{zz} = \frac{1}{4}MR^2$$

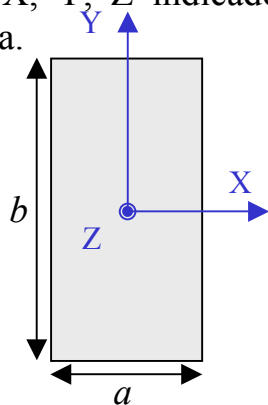
$$I_{xx} = \frac{1}{4}MR^2$$

$$I_{yy} = \frac{1}{4}MR^2$$

$$I_{zz} = \frac{1}{2}MR^2$$

PROBLEMA 2

Calcular el momento de inercia de un rectángulo homogéneo cuyas dimensiones son $a \times b$, su densidad superficial es ρ y su espesor despreciable, respecto a los ejes X, Y, Z indicados en la figura.



La masa de la figura es su área por su densidad superficial

$$M = \rho a b$$

Momento de inercia respecto al eje X

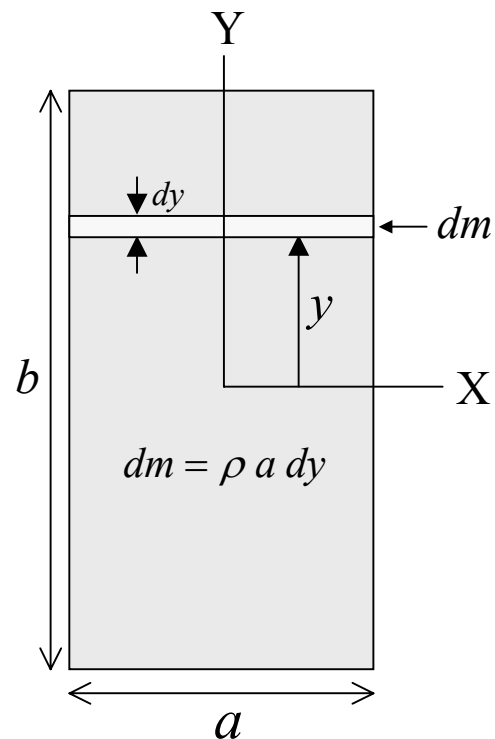
$$I_{xx} = \int_{-b/2}^{+b/2} (y^2 + \cancel{z^2}) dm = \int_{-b/2}^{+b/2} y^2 dm$$

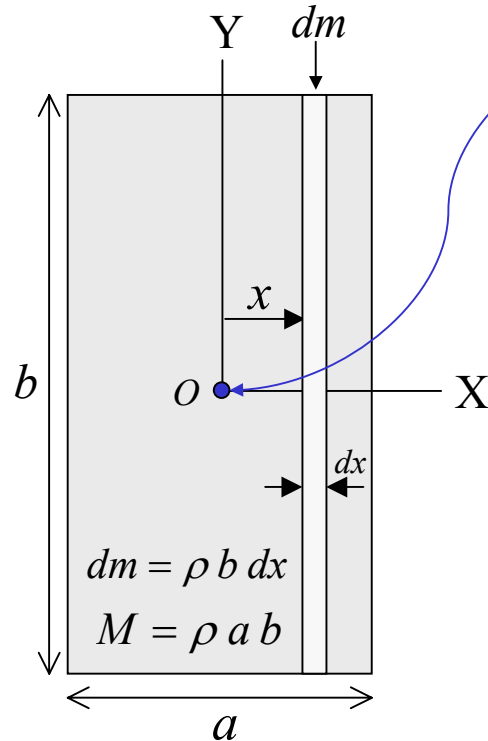
figura plana

$$I_{xx} = \rho a \int_{-b/2}^{+b/2} y^2 dy = \frac{1}{3} \rho a y^3 \Big|_{-b/2}^{+b/2}$$

$$I_{xx} = \frac{1}{3} \rho a \left[\frac{b^3}{8} - \frac{-b^3}{8} \right] = \frac{1}{12} \rho a b^3 = \frac{1}{12} M b^2$$

En función de la masa M



Momento de inercia respecto al eje Y
Momento de inercia respecto al eje Z


Primero consideremos el momento de inercia respecto al centro O

$$I_O = \int (x^2 + y^2 + \cancel{z^2}) dm = \int (x^2 + y^2) dm = I_{xx} + I_{yy}$$

figura plana

Además, para cualquier sólido se verifica $I_{xx} + I_{yy} + I_{zz} = 2I_O$

Por lo tanto, para una figura plana $I_{xx} + I_{yy} + I_{zz} = 2(I_{yy} + I_{zz})$

$$I_{zz} = I_{xx} + I_{yy}$$

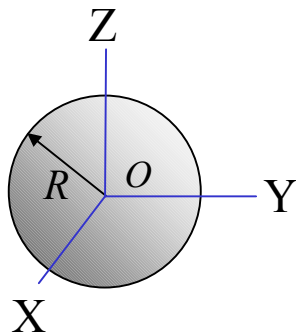
Usando los resultados anteriores $I_{zz} = \frac{1}{12} M (a^2 + b^2)$

$$I_{yy} = \int_{-a/2}^{+a/2} (x^2 + \cancel{z^2}) dm = \int_{-a/2}^{+a/2} x^2 dm = \rho b \int_{-a/2}^{+a/2} x^2 dx = \frac{1}{3} \rho b x^3 \Big|_{-a/2}^{+a/2} = \frac{1}{3} \rho b \left[\frac{a^3}{8} - \frac{-a^3}{8} \right] = \frac{1}{12} \rho b a^3 = \frac{1}{12} M a^2$$

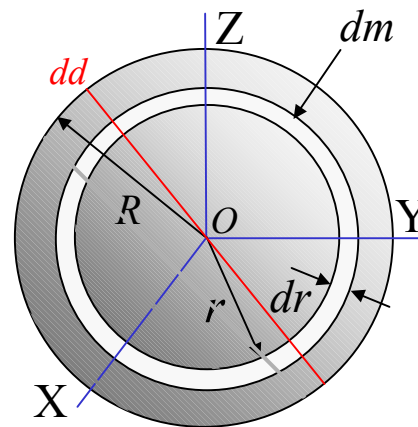
figura plana

PROBLEMA 3

Calcular el momento de inercia de una esfera homogénea de radio R y densidad ρ respecto a uno de sus diámetros.



Primero consideremos el momento de inercia respecto al centro O



Consideremos a la esfera formada por un gran número de capas concéntricas, todas centradas en O y cada una de masa dm .

Ya que todos los puntos materiales de cada una de esas capas está situado a la misma distancia r del centro, el momento de inercia respecto de O es:

Esta integral debe extenderse a todos los posibles valores de r , es decir, debe comprender todos los elementos de masa situados entre $r = 0$ y $r = R$.

$$\longrightarrow I_O = \int r^2 dm$$

La masa total de la esfera es $M = \frac{4}{3}\pi \rho R^3$ y la masa del elemento dm es $dm = 4\pi \rho r^2 dr$

$$I_O = \int r^2 dm = \int_0^R r^2 4\pi \rho r^2 dr = 4\pi \rho \int_0^R r^4 dr = \frac{4}{5}\pi \rho R^5 = \frac{3}{5} \left(\frac{4}{3}\pi \rho R^3 \right) R^2 \quad I_O = \frac{3}{5} M R^2$$

Para calcular el momento de inercia respecto a un diámetro I_{dd} : por la simetría esférica $I_{xx} = I_{yy} = I_{zz} = I_{dd}$

Además, la relación entre el momento de inercia respecto al origen de coordenadas y los momentos de inercia respecto a los tres ejes perpendiculares X, Y, Z es (véase problema 1) $I_{xx} + I_{yy} + I_{zz} = 2I_O$

$$3I_{dd} = 2I_O$$

$$I_{dd} = \frac{2}{3}I_O$$

$$I_{dd} = \frac{2}{5}M R^2$$